

Isometrias lineares

Álgebra Linear – Videoaula 21

Luiz Gustavo Cordeiro



Universidade Federal de Santa Catarina
Centro de Ciências Físicas e Matemáticas
Departamento de Matemática

Definição

Uma **isometria linear** é uma transformação linear $T: V \rightarrow W$ entre EPIs tal que

$$\|T(v)\| = \|v\| \quad \text{para todo } v \in V.$$

Isometrias lineares são as transformações que preservam **toda** a estrutura de um EPI.

Normalmente é mais prático verificar que $\|T(v)\|^2 = \|v\|^2$ para evitar raízes quadradas.

UNIVERSIDADE FEDERAL
DE SANTA CATARINA

Isometrias lineares

Exemplo

A rotação por um ângulo θ no plano é a transformação R_θ cuja matriz na base canônica é

$$[R_\theta] = \begin{bmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{bmatrix},$$

ou seja,

$$R_\theta(x, y) = (\cos(\theta)x - \sin(\theta)y, \sin(\theta)x + \cos(\theta)y).$$

Então R_θ é uma isometria linear,

UNIVERSIDADE FEDERAL
DE SANTA CATARINA

Isometrias lineares

Exemplo

$$R_{\theta}(x, y) = (\cos(\theta)x - \sin(\theta)y, \sin(\theta)x + \cos(\theta)y).$$

$$\begin{aligned}\|R_{\theta}(x, y)\|^2 &= \|(\cos(\theta)x - \sin(\theta)y, \sin(\theta)x + \cos(\theta)y)\|^2 \\ &= (\cos(\theta)x - \sin(\theta)y)^2 + (\sin(\theta)x + \cos(\theta)y)^2 \\ &= \cos^2(\theta)x^2 - 2\sin(\theta)\cos(\theta)xy + \sin^2(\theta)y^2 \\ &\quad + \sin^2(\theta)x^2 + 2\sin(\theta)\cos(\theta)xy + \cos^2(\theta)y^2 \\ &= \cos^2(\theta)x^2 + \sin^2(\theta)y^2 \\ &\quad + \sin^2(\theta)x^2 + \cos^2(\theta)y^2 \\ &= (\cos^2(\theta) + \sin^2(\theta))x^2 + (\cos^2(\theta) + \sin^2(\theta))y^2 \\ &= x^2 + y^2 \\ &= \|(x, y)\|^2,\end{aligned}$$

portanto $\|R_{\theta}(x, y)\| = \|(x, y)\|$.

Isometrias lineares

Contra-exemplo

Em \mathbb{R}^2 , a transformação

$$T(x, y) = (x + y, 0)$$

satisfaz

$$T(1, 0) = T(0, 1) = (1, 0)$$

logo

$$\|T(1, 0)\| = 1 = \|(1, 0)\|, \quad \|T(0, 1)\| = 1 = \|(0, 1)\|.$$

Mas T não é uma isometria:

$$\|T(1, 1)\| = \|(2, 0)\| = 2, \quad \|(1, 1)\| = \sqrt{2}.$$

Isometrias lineares

Exemplo com funções

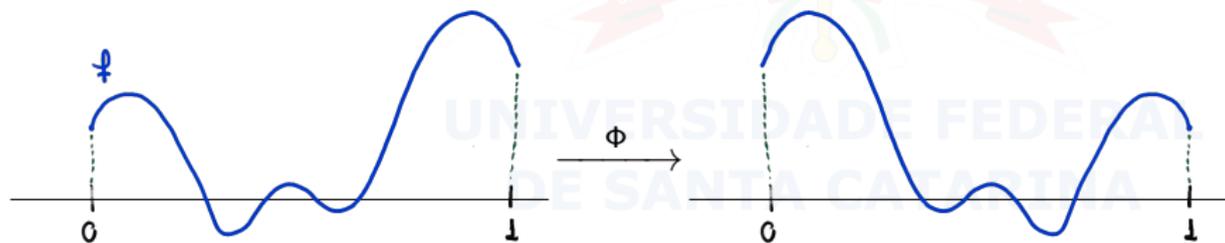
Considere $C[0, 1]$ com o produto L^2 :

$$\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(x)g(x)dx.$$

A transformação

$$\Phi: C[0, 1] \rightarrow C[0, 1], \quad \Phi(f)(x) = f(1 - x)$$

é um isomorfismo linear.



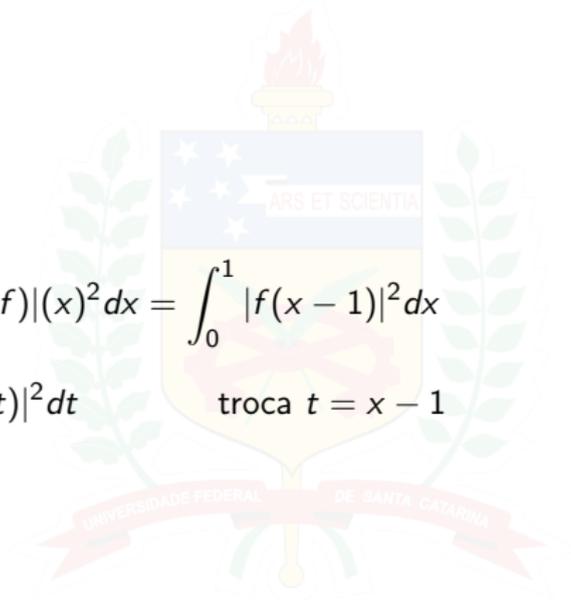
Isometrias lineares

Exemplo com funções

Φ é uma isometria:

$$\begin{aligned}\|\Phi(f)\|^2 &= \int_0^1 |\Phi(f)(x)|^2 dx = \int_0^1 |f(x-1)|^2 dx \\ &= \int_0^1 |f(t)|^2 dt \quad \text{troca } t = x - 1 \\ &= \|f\|^2,\end{aligned}$$

portanto, $\|\Phi(f)\| = \|f\|$.



UNIVERSIDADE FEDERAL
DE SANTA CATARINA

Teorema

Uma transformação linear $T: V \rightarrow W$ entre EPIs é uma isometria se, e somente se, $\langle T(u), T(v) \rangle = \langle u, v \rangle$ para todos $u, v \in V$

A segunda propriedade diz que T **preserva produtos internos**.

Se T preserva produtos internos, então usamos $u = v$ para obter

$$\|T(v)\|^2 = \langle T(v), T(v) \rangle = \langle v, v \rangle = \|v\|^2,$$

logo T é uma isometria.

UNIVERSIDADE FEDERAL
DE SANTA CATARINA

Isometrias lineares preservam internos

Se T é uma isometria, então

$$\|T(u + v)\|^2 = \|u + v\|^2$$

Expandindo ambos os lados,

$$\|T(u)\|^2 + 2\langle T(u), T(v) \rangle + \|T(v)\|^2 = \|u\|^2 + 2\langle u, v \rangle + \|v\|^2$$

Mas como T é isometria, $\|T(u)\| = \|u\|$ e $\|T(v)\| = \|v\|$, logo

$$2\langle T(u), T(v) \rangle = 2\langle u, v \rangle$$

$$\langle T(u), T(v) \rangle = \langle u, v \rangle$$

Teorema

Uma transformação linear entre EPIs $T: V \rightarrow W$ é uma isometria se, e somente se, $T^*T = \text{id}_V$.

$$\begin{aligned} T \text{ é isometria} &\iff \text{para todo } v \text{ e para todo } x, \quad \langle T(v), T(x) \rangle = \langle v, x \rangle \\ &\iff \text{para todo } v \text{ e para todo } x, \quad \langle T^*T(v), x \rangle = \langle v, x \rangle \\ &\iff \text{para todo } v, \quad T^*T(v) = v \\ &\iff T^*T = \text{id}_V \end{aligned}$$

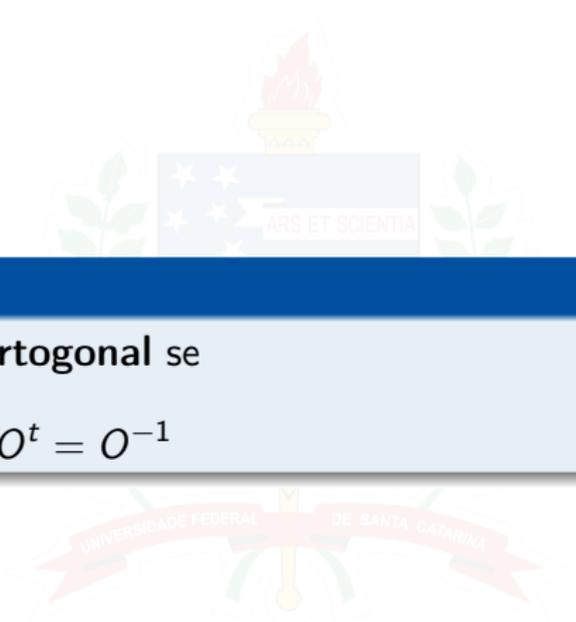
Corolário

Uma transformação linear $T: V \rightarrow W$ entre EPIs de mesma dimensão finita é uma isometria se, e somente se, T é inversível e $T^* = T^{-1}$.

Definição

Uma matriz real $O \in M_n(\mathbb{R})$ é **ortogonal** se

$$O^t = O^{-1}$$



UNIVERSIDADE FEDERAL
DE SANTA CATARINA

Teorema

Sejam V, W EPIs com $\dim(V) = \dim(W)$, com bases ortonormais ordenadas \mathcal{B}, \mathcal{C} e $T \in L(V, W)$. Então T é uma isometria se, e somente se, $[T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}$ é ortogonal.

Seja $A = [T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}$. Já sabemos que $A^t = [T^*]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}}$. Assim,

$$\begin{aligned} T \text{ é isometria} &\iff T^*T = \text{id}_V \\ &\iff [T^*T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} = [\text{id}_V]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} \\ &\iff [T^*]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}} [T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}} = I_n \\ &\iff A^t A = I_n \\ &\iff A = [T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}} \text{ é ortogonal} \end{aligned}$$

Matrizes ortogonais

Consideremos

$$O = \begin{bmatrix} | & | & & | \\ o_1 & o_2 & \cdots & o_n \\ | & | & & | \end{bmatrix}, \quad O^t = \begin{bmatrix} \text{---} & o_1 & \text{---} \\ \text{---} & o_2 & \text{---} \\ & \vdots & \\ \text{---} & o_n & \text{---} \end{bmatrix}$$

Então

$$\begin{aligned} O^t O &= \begin{bmatrix} \text{---} & o_1 & \text{---} \\ & \vdots & \\ \text{---} & o_n & \text{---} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} | & | \\ o_1 & \cdots & o_n \\ | & | \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \langle o_1, o_1 \rangle & \langle o_1, o_2 \rangle & \cdots & \langle o_1, o_n \rangle \\ \langle o_2, o_1 \rangle & \langle o_2, o_2 \rangle & \cdots & \langle o_2, o_n \rangle \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \langle o_n, o_1 \rangle & \langle o_n, o_2 \rangle & \cdots & \langle o_n, o_n \rangle \end{bmatrix} \end{aligned}$$

São equivalentes:

- 1 O é ortogonal
- 2 $O^t O = I_n$
- 3 As colunas de O são ortonormais (com respeito ao produto escalar usual de \mathbb{R}^n)
- 4 O^t é ortogonal
- 5 $OO^t = I_n$
- 6 As linhas de O são ortonormais (com respeito ao produto escalar usual de \mathbb{R}^n)



UNIVERSIDADE FEDERAL
DE SANTA CATARINA

Matrizes ortogonais como matrizes de mudança de base

Teorema

Uma matriz $O \in M_n(\mathbb{R})$ é ortogonal se, e somente se, O é uma matriz de mudança de uma base ortonormal a outra base ortonormal em um EPI.

Se $O = [\text{id}]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}}$ é uma matriz de mudança entre bases ortonormais de um EPI V , então

$$\begin{aligned} O^t O &= [\text{id}^*]_{\mathcal{C}}^{\mathcal{B}} [\text{id}]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}} \\ &= [\text{id}^* \text{id}]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} \\ &= [\text{id}]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{B}} \\ &= I_n \end{aligned}$$

Matrizes ortogonais como matrizes de mudança de base

Tome qualquer EPI V de dimensão n com uma base ortonormal ordenada $\mathcal{A} = (a_1, \dots, a_n)$.

Se O é ortogonal, então é inversível. Então $O = [\text{id}]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{A}}$ para algum base ordenada $\mathcal{B} = (b_1, \dots, b_n)$. Vamos verificar que \mathcal{B} é ortonormal.

Para cada i , seja o_i a i -ésima coluna de O . Isso significa que

$$[b_i]^{\mathcal{A}} = o_i.$$

UNIVERSIDADE FEDERAL
DE SANTA CATARINA

Matrizes ortogonais como matrizes de mudança de base

Como \mathcal{A} é ortonormal,

$$\langle b_i, b_j \rangle = [b_i]^{\mathcal{A}} \cdot [b_j]^{\mathcal{A}} = o_i \cdot o_j,$$

onde “ \cdot ” denota o produto escalar usual de \mathbb{R}^n .

Como O é ortogonal, suas colunas são ortonormais com respeito ao produto escalar usual. Ou seja,

$$\langle b_i, b_j \rangle = o_i \cdot o_j = \begin{cases} 1, & \text{se } i = j \\ 0, & \text{se } i \neq j, \end{cases}$$

o que significa que $\mathcal{B} = (b_1, \dots, b_n)$ é ortonormal.